

(11)Publication number:

02-102467

(43) Date of publication of application:

16.04.1990

(51)Int.Cl.

G01R 31/28 G01R 31/302

(21) Application number:

63-255266

(71) Applicant:

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

(22)Date of filing:

11.10.1988

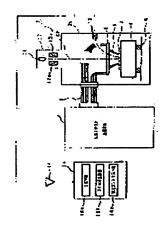
(72)Inventor:

TADA TETSUO MORI SHIGERU

(54) NONCONTACT TESTING METHOD

(57) Abstract:

PURPOSE: To obtain high measurement accuracy and to shorten a test time by measuring the electric signal of a part to be tested in a semiconductor device without contacting by using a stroboscopic scan type electron microscope. CONSTITUTION: A chuck 4 equipped with a movement adjusting mechanism 5 capable of precise two—dimensional movement positioning on a lane is arranged at the lower part in the casing 2a of the stroboscopic scan type electron microscope 2 and a wafer 3 is fixed on the chuck 4. Further, a probe card substrate 6 is arranged above the chuck 4 and a probe stylus 7 is extended downward from the substrate 6. Then the probe stylus 7 is brought into contact with an object area on the memory LSI of the wafer 3 to send and receive an electric signal to and from an LSI testing device main body 1 through the memory LSI and probe stylus 7, the substrate 6, and a feedthrough 8, thereby extracting defective bits.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office



⑲ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑩公開特許公報(A)

平2-102467

@Int.Cl. 5

識別記号

广内弦理番号

48公開 平成2年(1990)4月16日

G 01 R

6912-2G 6912-2G

G 01 R 31/28

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全10頁)

非接触テスト法 会発明の名称

> ②特 顧 昭63-255266

願 昭63(1988)10月11日 @出

兵庫県伊丹市瑞原4丁目1番地 三菱電機株式会社エル・ 加発 明・者 啠 生

エス・アイ研究所内

@発 明 老 森

兵庫県伊丹市瑞原4丁目1番地 三菱電機株式会社エル・ 茂

エス・アイ研究所内

の出 顋 人 三菱電機株式会社 東京都千代田区丸の内2丁目2番3号

弁理士 大岩 增雄 外2名 個代 理 人

叨

- 1. 発明の名称 非接触テスト法
- 2. 特許納求の疑囲
 - 1. ストロポ走査形電子顕微鏡を用いて半導体 装置内部における被テスト部分の電気信号を 半辺体装置と非接触の状態で測定し、この測 定データを予め求めてある期待データと比較 して被テスト部分の可否を判断する過程を含 むことを特徴とする非接触テスト法。
- 3. 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明は半導体装置 (LSI)における不良部分を 教済するためのテスト、所謂リグンダンシーテス トにおいて用いる非接触テスト法に関するもので ある.

「従来の技術】

第10図は従来における不良部分(以下不良ビッ トという)救済テストのフローチャートである。 先ずステップS1において、第11図に示す如きLS1 テスト装置を用いてウェーハテストを行い、各メ

モリLSI チップ中の不良ピットを選択するアドレ ス、即ち不良アドレスを全て抽出する。次に抽出 した全ての不良ビットに対してメモリLS! チップ に予め設けてある余備ピットに置換することが出 来るか否かを判断し (ステップS2) 、全ての不良 ピットに対して余端ピットとの置換が可能と判断 したときはメモリLSI 内に設けられているリンク 21 (第12図参照) の切断領域21a の座標を算出し (ステップS3) 、また余십ピットへの選換不可能 な不良ピットが存在すると判断したときは当該メ モリLSI を不良品と判断し、その処理を行う (ス テップS4)。

次にステップS5において、ステップS3で算出さ れた第12図に示す如きリンク21の切断領域21aを 表す座母に基づき、レーザ加工機を用いて切断領 域21a に対する切断加工を行い、その後再度リン ク切断後のメモリLSL につき第11図に示すLS! テ スト装置を用いて全ピットに対してテストし、不 良ピットが存在するか否かを確認し (ステップS6) 、 不良ピットが存在しないことが確認されるとその

メモリLS1 は良品と判断して次工程に送り(ステップS7)、また良品と判断出来ない場合には不良品とし、その処理を行うか、またはステップS2に関って再度前述した過程を反復する(ステップS8)。

第11図は従来用いられているLSI テスト装置の 関式図であり、二次元的に高精度に移動は位置次の 可能な移動調節機構 5 を偏えたチャック 4 上大に配した。 エーハ 3 を固定し、チャック 4 の上方に配したで ローブカード基板 6 からその下のに延在させープカー 3 をウェーハ 3 のメモリLSI に接触させ、これにプローブ針 7、 成いは マニュ かま リLSI とこれにプローブ針 7、 成いは 8 を付けている 接続されたLSI テスト装置本体 1 との間にように 投受を行わせ、不良ビットの抽出等を行うに なっている。

(発明が解決しようとする課題)

ところで上述した如き従来の半導体装置(LSI) のテスト法では次のような問題がある。

① 不良ビットを余幅ピットに置換すべくレー

本発明に係る非接触テスト法は、ストロボ定査 形電子顕微鏡を用いて半導体装置内部における被 テスト部分の電気信号を半導体装置と非接触の状態で測定し、この測定データを予め求めてある期 待データと比較して被テスト部分の可否を判断する。

(作用)

本発明にあっては切断加工を施した領域の電気 信号データ、形状データを非接触で得、この測定 データと予め求めてある期待データとの対比によ って可否の判断が可能となる。

(実施例)

以下本発明を図面に基づき具体的に説明する。 第1図は本発明に係る非接触テスト法の過程を 示すフローチャートである。ステップS1からステップS5までの過程は、第10図に示す従来方法と同 じであり、先ずステップS1において、後述する第 2図に示す如きLSIテスト装置を用いてウェーハ テストを行い、半導体装置、例えばメモリLSI中 の不良ピットをこれを選択するアドレス、即ち不 ザ加工によってリンクを切断した後、再び第11 図に示すLSIテスト装置を用いて全ピットに対 してテストを行うため、LSIの規模が大きくな るとテストに要する時間が膨大となる。

② リンク21をレーザビームで切断加工後、再びLSI テスト装置の機械的プローブを対象領域に接触させて既気信号の侵受を行うが、対象領域は微細寸法設計であるため、これにプローブを接触することが難しく、またたとえ接触さずを接触することが難しく、またたとえ接触さずの事でも不安定で、額度のよい測定が出来ない。 ③ 切断加工されたリンク21の切断状態の確認は切断か否かを確認するに留まり、形状確認が行われておらず、切断状態の確実性、安定性を

本発明はかかる事情に鑑みなされたものであって、その目的とするところは切断領域の形状確認、 受気信号の測定を非接触で行うことが出来て測定 報度が高く、しかも作業時間の大幅な短縮を可能 とした非接触テスト法を提供するにある。

(課題を解決するための手段)

判断出来ない.

良アドレスとして全て抽出する。次に抽出した全で加出する。次に抽出した全で抽出する。次に抽出した。次に抽出して、メモリLSI チャることが出来るかを判断し(ステップS2)、か可能がいるかを判断し(ステッとの超換がいるのというにはメモリLSI 内に設けられているのと関したときはメモリLSI 内に設め断領域21a ののとりは出し(ステップS3)、またな個ピットの関連を算出し、その処理を存っ(ステップS4)。

次にステップS5において、ステップS3で算出された切断領域21aの座々に基づき、同じく第3図に示す如きレーザ加工機を用いて所定のリンク21の切断領域21aに対し切断加工を行い、その後再び第2図に示すLSIテスト装置を用いて不良アドレス信号のみをLSIテスト装置本体1からメモリLSIに印加し、リンクの切断状態を判断し(ステップS6)、当該切断リンク21の形状及び切断確認により良品と判断されたときは次工程に移送し

(ステップS7)、また当版リンクの切断が確認出来ない場合、例えば電気信号不良、形状不良が存する場合は不良品と判定し、その処理を行うか、またはステップS2に戻って上述した過程を反復する (ステップS8)。

次に上記した主要ステップにおいて使用する機 器及びプロセスの内容について具体的に説明する。 (LSI テスト装置)

第2図は本発明方法に用いるLSI テスト装置の 模式図であり、図中1はLSI テスト装配本体, 2 はストロボ走査形で子頭微鏡, 3はウェーハ, 4 はチャック、6はプローブカード基板, 7はフェードスルーを示している。ストロボ走査形で子頭微鏡2のケーシング2m内のの可能な子ののででなりののででは、平面上で二次元的に放きたチャック4が配置とようにしてある。チャック4の上方にはプロード基板6からその下方に向けてプローブ針7が延在せめ

スト版 (これをSEN 仮という) が得られ、例えば 材質、形状についてのコントラスト 像は第 5 図に であり、また 質位の分布差により得られるコントラスト像(世エコントラスト像(世エコントラスト像(世エコントラスト像(世エコントラスト像は電子ピーム EBを所定範囲に関いて ののである。 これら SEN 仮の一つとして 第 8 図に 東 は これらとは別に SEN 仮の一つとして 第 8 図に テ な SEN 仮、コントラスト像、ストロボ波形(像) も 4 の も 4 の よいで まな アータ 保 待郎 15 に 保 持し、これらを 用いて を ず の ないくり ツグ 断後に その形状、 質気信号の確認を 行う。

(レーザ加工機)

第3図は本発明方法において用いられるレーザ加工機を示す模式図であり、チャック4上にウェーハ3を固定し、その上方からレーザビームLBを所定メモリLSIの対象領域に投射し、不良ビットを介値ビットに記換するためのリンク21の切断加工を行う。

られており、はプローブ針 7 をウェーハ 3 のメモリLSI における対象領域に接触させることにより、メモリLSI とプローブ針 7 . プロピーカード基板 6 . フィードスルー 8 を介してLSI テスト装置本体 1 との間に質気信号の授受を行わせて不良ピットの抽出が行われる。

また、ケーシング2aの上部壁中央には、鏡筒10がプローブカード基板 6 と同心状に設け、この鏡筒10内に電子鋭11及びその下方にプランキング電極12a、12bを設けてあり、電子鏡11から反射された電子(一次電子)ビーム28をプランキング電極12a、12bにてパルス化してウェーハ 3 のメモリLSI上に照射せしめるようになっている。

13は二次電子の検出器であって、電子ビームBBをウェーハ3におけるメモリLSIの所定領域に投射したとき、その疫面から発生する二次電子を補足し、その検出信号を増幅器14へ出力するようになっている。増幅器14で増幅された信号は、データ保持部15へ入力される。この検出信号からはウェーハ表面の材質、形状、電位に応じたコントラ

第4図(イ)は一のメモリLS!チップの拡大図、第4図(ロ)はリンク21の切断領域21a(ハッチングを付して示す部分)を含むその周辺部のレイアウトデータ、第4図(ハ)は第4図(ロ)のハーハ線による拡大断面図であり、リンク21は落板変面に形成したアルミニウム材料製の配線22上に厚さ6000人程度のNSI線23を隔てて形成され、厚さ3000人程度のNSI線24上に厚さ1000人程度のポリンリコン線25を積層形成して構成されており、リンク21の切断加工は切断領域21aにおいてポリシリコン線25、NS1級24をレーザピームを用いて溶験切断することにより行われる。

(リンクの切断確認)

LSI テスト装置本体 1 から、ステップ S1 で既に抽出されている不良アドレスをウェーハ 3 の所定メモリ LS1 へ印加し、第 6 図に示す如き電圧コントラスト像を得る。この操作は、メモリ LS1 の不良アドレスとリンク21の切断領域 21a とは対応しているからチャック 4 を移動してメモリ LS1 の数当リンク21を電子ビーム88の投射域下に移動して

双圧コントラスト俊を得る.

この電圧コントラスト似中において黒く変れている領域 (ハッチングを施している部分) の電圧はハイレベル、白く表れている領域の電圧はローレベルとなる。なおこの電圧コントラスト像中にも他の形状、材質等に応じたコントラスト像も表してある。

次にこの電圧コントラスト 俊及び第9図に示すないまストロボ波形(像)に基づいてこれが適正な像かを判断するが、いま説明をより具体化するため、第4図(ロ)に示すレーでいるものとするのではでは、のの一部に対応しており、図中Tr.、
Tr. ・・・・Tr. はトランジスク、Vccははプード、GNDはグランド電位、N1. N2. N2. Naはノード、L1. し1. し1. はリンク、G1. G1. はインパータ回路を示しており、またNAD は通常アドレスディスエーブおり、またNAD は通常アドレスディスエーブル信号、SAB は余備ビットディスエーブルイネーブル信号、RA。. RA。. RA。. RA。.

のである.

第 6 図に示す電圧コントラスト像と、第 8 図に示す関係に示す関係とない、 夫々の あいま 単 座 個 (X 、 Y) を重ね合わせ、 両像における ピット 要を きする。 両像に 大おき 画像 している といっと でいる でいっと でいる でいっと でいる でいっと でいる こと といっと ない 切断 領域 の形状 . りの でいる ことと なる ・ で 込まに 判断 出来ることと なる・

勿論、このような期待論理値付レイアウトデータと、電圧コントラスト像との比較はコンピュークにより行われるから、その処理時間は画素数(取扱画像の面積)と画素記憶ピット長(実施例では8ピット)に依存することとなる。

(マトリックス法)

第7図に示す電換回路の各ノードN,~N+と不良

はアドレス信号を示している。

第6図における電圧コントラスト像中の切断領域21。は第7図のリンクしに、また@、@位図は同じく冠旗回路中のノードNiに 、 又に@、@はノードNiに夫々対応するものとする。 このときのアドレス人力ではノードNiはハイレベルであって、電圧コントラスト像では白ローレベルであって、電圧コントラスト像では白く夫々表れたものとする。

リンクの切断が正常か否かの判定については画 像比效法。マトリックス法が考えられる。

(面做比较法)

第6図に示す既圧コントラスト 依と第8図に示す如き期待論理値付レイアウトデータとに基づき 判定する。第8図に示す期待論理値付レイアウト データはリンク21の製作時におけるマスクデータ を登ね合わせて得たレイアウトデーク上に、リン クの正常位置が切断されたものとして、これに不 良アドレス信号を入力したときに示す論理値、

(例えば1は黒、0は白)を合わせて竅示したも

アドレス人力時の論理状態 (1 又は 0) の組み合わせを下記の如くマトリックス表示したものを期待値マトリックスとして予め求めておく。これは LSI 設計時に求めることが可能である。

$$\begin{bmatrix}
N_1 \\
N_2 \\
N_3
\end{bmatrix} = \begin{bmatrix}
1 \\
0 \\
1 \\
0
\end{bmatrix}$$

次いで不良ピット教済のためのリンク切断加工を施したウェーハ3についての測定結果から上記期待値マトリックスと同様のデータ構造を有する測定(観測)マトリックスを求め、両マトリックスを比較して良否の判断を行う。

湖定マトリックスは次のようにして求められる。 第6図の電圧コントラスト像に示す②. © 2箇 所(又は2以上の箇所)について第9図に示す如 きストロポ波形(像)を求める。このストロポ波 形(像)は、電子ピームEBのウェーハ3変面に対 する照射点は一点であるから、限射時刻をパルス 周期より少しづつずらし、即ち位相を変化させて、 各時刻(位相)で検出した二次電子を電圧値に変換し、機効に時間(位相)を、また縦軸に電圧を とって示してある。

なお、通常各時刻(位相) 差は最小数+ピコセ カンド程度である。通常、アドレス信号の変化時 間(同一周期内で2ヶ所)は予め分かり、しかも 観測されたストロボ波形(像)とアドレス変化時 間は同一時間強上にあらわし得るから、第9図に おいて、時間始(一つのテスト周期分:LSI テス ト装置本体1から発生されている周期)上にアド レス信号変化時刻をC、Dをとる。次にこの間で アドレス倡号電位状態が最も安定しているところ、 例えば中央部分にサンプリング時刻STB を設定し、 また給理値を決定するため縦軸にスレッショルド 質圧値Vthを設定する。時刻STB におけるストロ ポ波形 (像) の電圧値をスレッショルド電圧値 V thとを比較して、V thよりも高い場合は1、低イ 場合は0と判定し、②位置の拾理値を求める。 第9図に示す場合においては拾理状態はしである。

このような操作を同一ノードに対して、複数回

タと比似して披テスト部分の可否を判断するから、 両い測定程度が得られ、また不良部分の教済を行った後の状態を形状的、電気的に確認することが 出来て確実性、安定性も大きく、更にテスト時間 の大幅な短縮が図れてスループットが向上するな ど本発明は優れた効果を奏するものである。

4. 図頭の簡単な説明

行い、安定した論理状態を得るため、所定ノードの論理状態がすべて同一となる場合はその値を、また異なる場合は多数決にて定め、これを当該ノードの論理状態とする。

このようにして求めた各ノードN,~N。と不良アドレス入力時の給理状態の組み合わせを前述した 期待値マトリックスと同様に表示してこれを測定 マトリックスとする。

なお、期待値マトリックスと測定マトリックスとの比較において、マトリックス要常であるノードと、論理値を選択してもよく、第7図に示す場合にあってはノードNi、Niだけでよい。また観測位置は上述の場合同一ノードにおいて②。⑤の2ケ所としたが、観測位置、観測値数を任意に設定してよいことは舞うまでもない。

(発明の効果)

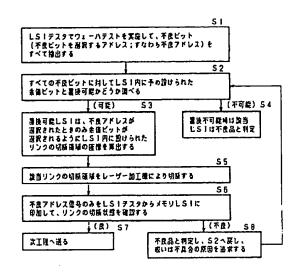
以上の如く本発明方法においては、ストロポ電子顕微鏡を用いることによって、半導体装置における被テスト部分の電気信号を非接触で測定して 測定データを得、これを予め求めてある期待デー

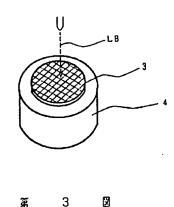
装置の模式図、第12図はリンク部分付近のレイア を示す日 ウトデークである。

1 … LSI テスト装置本体 2 … ストロボ走 形電子顕微鏡 3 … ウェーハ 4 … チャック 11 … 電子銃 13 … 二次電子の検出器 15 … デ ータ保持部 21 … リンク 21 a … 切断領域

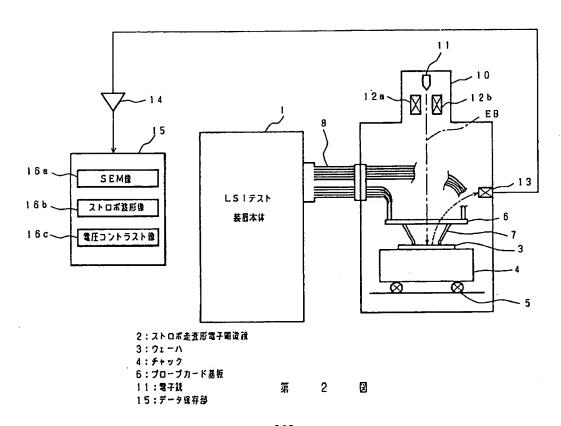
なお、図中、同一符号は、同一、又は相当部分 を示す。

代理人 大岩增雄

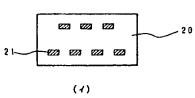


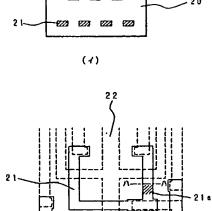


黑 1 图

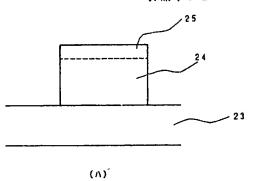


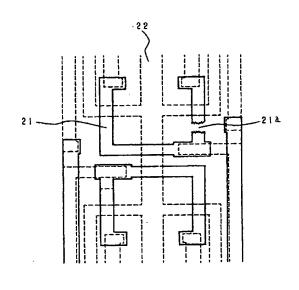
特閒平2-102467(フ)



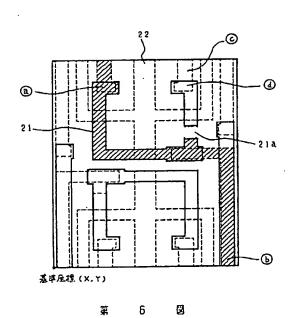


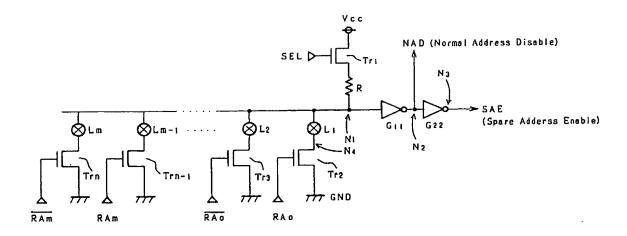
(0)



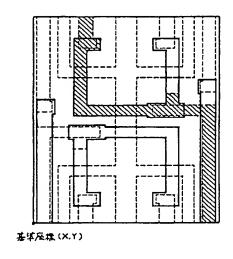




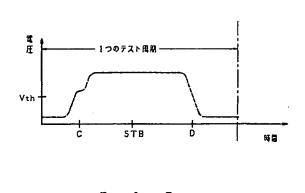


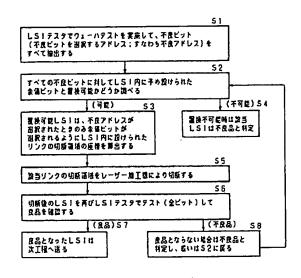


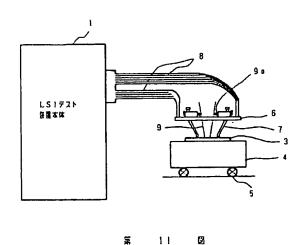
第 7 図



¥ 8 🛭







第 10 图

21

第 12 图

手 続 補 正 _郡 (自発) 平成 1 9 2 7 吨相 年 月 2

待許庁長官殿

1. 事件の表示 特願昭63-255266号

2. 発明の名称 非接触テスト法

3. 補正をする者

事件との関係 特許出願人 住 所 東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 名 称 (601)三菱電機株式会社 · 代表者 志 岐 守 哉

4.代理 人 住所 東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三菱電機株式会社内 (7375) 弁理士 大 岩 増 雄((244年の1375) 弁理士 大 岩 増 雄((244年の1375) 421 特許部)

光 益 阅



特開平2-102467 (10)

5. 補正の対象

. T 4 . L

明細書の「発明の詳細な説明」の個及び図面

- 6. 福正の内容
- 6-1 明細御の「発明の詳細な説明」の瞬
- (1) 明細母の第8頁3行目に「プロピーカード基
- 板」とあるを「プロープカード基板」と訂正する。
- (2) 明期費の第 8 頁11行目に「ビームEB」とあるを「ビーム(GB)」と訂正する。
- (3) 明報谢の第8頁1.4行目に「電子ピームEB」と あるを「電子ピーム(EB)」と訂正する。
- (4) 明細費の第8頁15行目に「所定領域に投」とあるを「所定領域に照」と訂正する。
- (5) 明細書の第8頁17行目に「足し、」とあるを 「捉し、」と訂正する。
- (6) 明細盤の第9頁6行目に「電子ピームEB」と あるを「電子ピーム(EB)」と訂正する。
- (7) 明細盤の第9頁8行目に「第8図」とあるを 「第9図」と訂正する。
- (8) 明細書の第9買17行目に「レーザビームLB」 とあるを「レーザビーム(LB)」と訂正する。

(9) 明細なの第9頁18行目に「対象領域に投射し、」 とあるを「対象領域に照射し、」と訂正する。

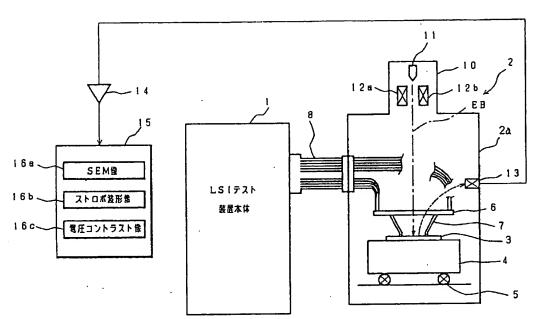
- QB 明和各の第10頁1行目に「一のメモリLSI」 とあるを「一つのメモリLSI」と訂正する。
- 00 明細書の第10頁20行目に「電子ビームEBの投 射域下」とあるを「電子ビーム(EB)の照射域下」 と訳正する。
- 03 明細部の第14頁下から3行目に「電子ピーム EB」とあるを「電子ピーム(EB)」と訂正する。
- CO 明細部の第15頁4行目に「吸小数+ピコセ」 とあるを「頭小数十ピコセ」と訂正する。
- 00 明細書の第16頁17行目に「ストロポ電」とあるを「ストロポ走査型電」と訂正する。

6-2 図面

第2図を別紙のとおりに訂正する。

- 7. 添付書類の目録
 - (1) 訂正図面

1 🕮



- 2:ストロポ走査形電子顕微鏡
- 3:71-1
- 4: ++ 17
- 6:プローブカード基板
- 11:電子鉄
- 15:データ保存部

第 2 図